



CIATSOFTWARE

CURSO DE CAPACITACIÓN

CONTROL DE MOTORES MEDIANTE SERVODRIVES

- 20 horas
- Capacitación práctica
- Incluye aula virtual
- Modalidad presencial o en línea
- Constancia STPS DC-3

CONTENIDO

UNIDAD 1

INTRODUCCIÓN AL CONTROL DE SERVOMOTORES Y MOTORES A PASOS

- Características de un motor a pasos
- Características de un servomotor
- Motores NEMA y IEC
- Concepto de encoder
- Protocolos de comunicación
- Servo Drivers CC y AC

UNIDAD 2

SERVO DRIVE HSS86

- Selección de Motor
- Configuración del Servo drive
- Alimentación y circuito eléctrico



CONTENIDO

UNIDAD 3

CONTROL DE SERVOMOTORES MEDIANTE OBJETO TECNOLÓGICO DE TIA PORTAL

- Arranque y paro, control de velocidad y sentido
- Rampas de frenado y aceleración
- Control de posición
- Movimientos continuos, absolutos y relativos

UNIDAD 4

SERVODRIVE SINAMICS V90 DE SIEMENS

- Configuración directa
- Configuración por software
- Configuración mediante TIA PORTAL profidrive (PROFIBUS)

UNIDAD 5

APLICACIONES DE CONTROL. MOVIMIENTO Y POSICIÓN

- Control de posición en banda transportadora
- Control de posición en brazo robot (ejes cartesianos)
- Control de posición en brazo robot (Eje polar)
- Control de posición múltiples ejes



PRÁCTICAS

- Arranque y paro de Servomotor con servo drive HSS86
- Control de movimiento en banda transportadora mediante servo drive HSS86
- Arranque y paro desde servo drive SINAMICS V90
- Control de posición en banda transportadora mediante SINAMICS V90
- Sistema de corte en banda transportadora
- Sistema de Pick and Place 2 ejes
- Control de brazo robot en 3 ejes
- Control de sistema clasificador mediante brazo robot cartesiano cilíndrico.

SOFTWARES A UTILIZAR

Sinamics V-Assistant
TIA Portal V16

